

LISTA DOMINICAL

DANIEL SMANIA

Exercício 1. *Ache uma base para o espaço de soluções do sistema de equações diferenciais homogêneas*

$$\begin{aligned}x' &= x - y \\y' &= y - \alpha z \\z' &= \alpha z - x\end{aligned}$$

Nos seguintes casos: a) $\alpha = 9/2$, b) $\alpha = -1/2$, c) $\alpha = 2$ (EMD, pg 149)

Exercício 2. *Encontre a solução geral dos sistemas*

$$\begin{aligned}a. \quad & \begin{aligned}x' &= -2x + 3z \\y' &= 4y \\z' &= -6x + 7z\end{aligned} & b. \quad & \begin{aligned}x' &= 2x \\y' &= y - z \\z' &= z - x\end{aligned} & c. \quad & \begin{aligned}x' &= 2x \\y' &= y - z \\z' &= z - x\end{aligned} \\d. \quad & \begin{aligned}x' &= 3x + y - t \\y' &= 8x + y - t^2\end{aligned} & e. \quad & \begin{aligned}x'' &= x - y \\y'' &= y - x\end{aligned} & f. \quad & \begin{aligned}x'' &= ky' \\y'' &= -kx'\end{aligned} \quad (k \text{ constante})\end{aligned}$$

EMD, pg 155.

Exercício 3. *Encontre as soluções gerais das seguintes equações diferenciais:*

- (1) $y'' - y - 2y = 0$.
- (2) $y'' - y' - 2y = \cos x + 3\sin x$.
- (3) $y''' - y'' - 12y' = 0$.
- (4) $y''' + 2y'' - 5y' - 6y = 0$.
- (5) $y'' - 2y' + 10y = 0$.
- (6) $y''' + 4y' = 0$.

FA, pg 119-120

Exercício 4. *Encontre a solução geral do sistema*

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

Exercício 5. *Encontre a solução geral dos seguintes sistemas:*

$$a. \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 4 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \quad b. \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} & 1 \\ -1 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

Exercício 6. *Encontre a solução do problema com valor inicial*

$$y'' + 5y' + 6y = 0, \quad y(0) = 2 \text{ e } y'(0) = 3$$

Exercício 7. *Encontre a solução geral do sistema linear não homogêneo.*

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2e^{-t} \\ 3t \end{pmatrix}$$

Exercício 8. *Seja A uma matriz quadrada $n \times n$ e seja λ um autovalor real de A . Denote por $V(\lambda)$ o autoespaço associado a este autovalor.*

- *Mostre que, se $v_0 \in V(\lambda)$, então, se $v(t)$ é a solução do PVI $v' = Av$, com $v(0) = v_0$, nós temos que $v(t) \in V(\lambda)$, para todo $t \in \mathbb{R}$.*
- *Mostre que, se $\lambda > 0$ então*

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \|v(t)\| = +\infty,$$

e que, se $\lambda < 0$ então

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \|v(t)\| = 0,$$

Exercício 9. *(Este é legal!!) Um sistema linear de equações diferenciais é chamada de hiperbólica a matriz deste sistema não possui autovalores (reais ou complexos) cuja parte real é zero (isto é $\lambda = a + ib$, com $a \neq 0$, para todo autovalor de A). Considere o sistema de equações diferenciais*

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}.$$

Suponha que o sistema acima seja hiperbólico com dois autovalores reais λ_1 e λ_2 , o primeiro positivo e o segundo negativo. Mostre que, para toda solução deste sistema $v(t)$ tal que $v(0)$ NÃO está em $V(\lambda_2)$, nós temos $\lim_{t \rightarrow +\infty} |v(t)| = +\infty$ e

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \text{dist}(v(t), V(\lambda_1)) = 0.$$

Aqui, se E é um subespaço vetorial, então $\text{dist}(v, E) := \min_{u \in E} |v - u|$.

Exercício 10. *(Este é legal!!) Faça os seguintes itens*

- (1) *Uma das igualdades mais interessantes sobre matrizes é a seguinte: se A é uma matriz $n \times n$ e $\text{tr}A$ denota o traço da matriz A (a soma dos elementos da diagonal de A), então*

$$\det e^A = e^{\text{tr} A}.$$

Um dos objetivos deste item é mostrar esta igualdade para o caso $n = 2$ (de fato, argumentos similares funcionam para qualquer n , mas dá mais trabalho...). Seja A uma matriz 2×2 . Defina $h(t) := \det e^{At}$. Mostre que h é solução do PVI

$$\begin{cases} h' = (\operatorname{tr} A)h \\ h(0) = 1 \end{cases}$$

Conclua que $\det e^{At} = e^{(\operatorname{tr} A)t}$ (Sugestão: note que as colunas $v_1(t) = (x_1(t), x_2(t))$ e $v_2(t) = (y_1(t), y_2(t))$ de e^{At} são soluções dos PVI's $v_1' = Av_1$, com $v_1(0) = (1, 0)$, e $v_2' = Av_2$, com $v_2(0) = (0, 1)$. Use isto para mostrar que $h(t)$ satisfaz o PVI acima)

- (2) Considere uma região D de \mathbb{R}^2 com área finita d . Seja $d(t)$ a área da imagem da região D pela transformação linear e^{At} . Mostre que $d(t)$ é decrescente se $\operatorname{tr} A < 0$; é constante se $\operatorname{tr} A = 0$; e é crescente se $\operatorname{tr} A > 0$. (Sugestão: use o item anterior e o fato de que a área da imagem de uma região de \mathbb{R}^2 por uma transformação linear definida por uma matriz B é $|\det B|d$, onde d é a área de D .)

1. BIBLIOGRAFIA

FA=Equações Diferenciais, por Frank Ayres Jr.

EMD= Elementos de Equações diferenciais, por Edmundo Menezes Dantas.